

Baccalauréat C Aix-Marseille juin 1979

EXERCICE 1

4 points

Soit \mathbb{C} l'ensemble des nombres complexes et f l'application de $\mathbb{C} - \{-i\}$ dans \mathbb{C} telle que

$$f(z) = \frac{z-i}{z+i}.$$

1. Démontrer que f applique bijectivement $\mathbb{C} - \{-i\}$ sur $\mathbb{C} - \{1\}$.
2. Quelle est l'image par f de l'ensemble P des nombres complexes dont la partie imaginaire est strictement positive ?

EXERCICE 2

4 points

Soit \mathcal{C} la courbe représentative de la fonction logarithme népérien dans le plan rapporté à un repère orthonormé (O, \vec{i}, \vec{j}) .

1. x étant un réel strictement positif on considère le point M de \mathcal{C} qui a pour abscisse x et l'on désigne par m le coefficient directeur de la droite (OM) .
Construire la tableau de variations de la fonction continue

$$\begin{array}{ccc} \mu : \mathbb{R}_+^* & \rightarrow & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & m. \end{array}$$

2. Soient A et B deux points de \mathcal{C} d'abscisses respectives a et b telles que $a < b$. Démontrer que, si $a^b = b^a$, A et B sont alignés avec O et que $a < e$.
3. Trouver tous les couples d'entiers naturels (a, b) tels que

$$a < b \quad \text{et} \quad a^b = b^a.$$

PROBLÈME

12 points

Soit E un plan vectoriel euclidien orienté, (\vec{i}, \vec{j}) une base de E orthonormée directe, I_E l'application identité de E et r la rotation vectorielle de E qui transforme \vec{i} en \vec{j} . Dans le plan affine euclidien \mathcal{E} associé à E , muni d'un repère (O, \vec{i}, \vec{j}) , on donne les points $A(1; 0)$ et $B(-1; 0)$ et les cercles a et b passant par O de centres respectifs A et B .

Dans tout le problème on associe à chaque point P du cercle a le point Q du cercle b tel que les angles $(\vec{i}, \overrightarrow{AP})$ et $(\vec{j}, \overrightarrow{BQ})$ soient égaux. On notera M le milieu du segment $[PQ]$.

Partie I

1. Montrer que : $\overrightarrow{OM} = \frac{1}{2}(\overrightarrow{AP} + \overrightarrow{BQ})$ et que le vecteur \overrightarrow{OM} se déduit du vecteur \overrightarrow{AP} par l'application linéaire : $\sigma = \frac{1}{2}(I_E + r)$.

Former la matrice de σ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) et reconnaître que σ est la composée d'une homothétie vectorielle et d'une rotation vectorielle.

2. Démontrer que, quel que soit le point P sur le cercle a , le point M s'en déduit par une similitude directe fixe dont on donnera le centre, le rapport et l'angle. Étudier l'ensemble des points M associés aux points P du cercle a .

Partie II

Soit θ une détermination de la mesure de l'angle (\vec{i}, \vec{AP}) .

Calculer en fonction de θ les coordonnées $(x; y)$, $(x'; y')$, $(X; Y)$ des points P, Q, M.

Puis calculer X et Y en fonction de x et y . Retrouver les résultats de la question I 2.

Partie III

Étudier l'ensemble S des distances PQ associées aux points P de cercle a . Démontrer que S est un intervalle fermé dont on donnera les bornes.

Partie IV

Étudier l'ensemble T des coefficients directeurs des droites (PQ) associées aux points P du cercle a .

Démontrer que T est un intervalle fermé dont on donnera les bornes.

Partie V

Soit K un point fixe de \mathcal{E} et k le nombre de droites (PQ) passant par K.

1. Quel est l'ensemble des nombres k ainsi associés aux points K de E?
2. Déterminer l'ensemble des points K de E pour lesquels $k = 1$.

N.B. Les parties III, IV et V sont indépendantes les unes des autres.

Les parties III et IV peuvent être étudiées géométriquement ou par le calcul.