

Durée : 4 heures

∞ Baccalauréat C Montréal et New York ∞  
juin 1972

EXERCICE 1

Soit  $(E)$  un espace vectoriel réel de dimension trois dont  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  est une base. On considère l'endomorphisme  $f$  de  $(E)$  défini par

$$\begin{cases} f(\vec{i}) &= -\vec{i} + 2\vec{k} \\ f(\vec{j}) &= \vec{j} + 2\vec{k}, \\ f(\vec{k}) &= 2\vec{i} + 2\vec{j}. \end{cases}$$

Démontrer que le noyau de  $f$  est une droite vectorielle  $(E_1)$  de  $(E)$ . Donner une base  $\{\vec{e}_1\}$  de  $(E_1)$ .

Démontrer que l'image de  $f$  est un plan vectoriel  $(E_2)$  de  $(E)$ . Déterminer une base  $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$  de  $(E)$  telle que  $\{\vec{e}_2, \vec{e}_3\}$  soit une base de  $(E_2)$ .

EXERCICE 2

Soit  $f$  l'application de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  définie par

$$f(x) = \frac{1 - e^x}{1 + e^x}.$$

Étudier les variations de  $f$  et construire sa représentation graphique.

Quelle est l'image  $\mathbb{R}'$  de  $\mathbb{R}$  par l'application  $f$ ?

Démontrer que l'application  $g$  de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}'$  définie par  $g(x) = f(x)$  est bijective.

Soit  $h = g^{-1}$  l'application réciproque. Calculer  $h(x)$ .

PROBLÈME

On considère un plan affine euclidien rapporté à un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  d'axes  $Ox$  et  $Oy$ .

1. a. On désigne par  $\mathcal{H}$  l'homothétie de centre  $A$ , de coordonnées  $(a; 0)$ , et de rapport  $k > 0$ . Soit  $M$  un point du plan, d'affixe  $z = x + iy$ . On note  $M_1 = \mathcal{H}(M)$ .

Donner l'expression de  $z_1$  affixe de  $M_1$ , en fonction de  $z, a$  et  $k$ .

- b. On désigne par  $R$  la rotation de centre  $O$  et d'angle  $\theta$ . On appelle  $u$  le nombre complexe de module 1 et d'argument  $\theta$ .

Soit  $\mathcal{T} = R \circ \mathcal{H}$ . On note  $M' = \mathcal{T}(M)$ . Soit  $z' = x' + iy'$  l'affixe de  $M'$ .

Démontrer que  $z' = kuz + au(1 - k)$ . Indiquer la nature de la transformation  $\mathcal{T}$ .

Déterminer l'affixe de son point invariant,  $I$ , lorsque  $\mathcal{T}$  n'est pas la transformation identique.

2. On suppose dans la suite que  $u = i$  et  $a = 5$ .

Calculer les coordonnées  $(\alpha; \beta)$  du point  $I$  en fonction de  $k$ . Déterminer l'ensemble des points  $I$  lorsque  $k$  décrit l'ensemble des réels positifs.

(On remarquera que  $\alpha = k\beta = 0$ .)

Déterminer les points  $I$  dont les deux coordonnées sont des entiers relatifs.

3. On suppose maintenant  $u = i$ ,  $a = 5$  et  $k = 3$ .

Calculer les coordonnées du point  $M'$  en fonction des coordonnées de  $M$ .

Soit  $P$  le point de coordonnées  $(3 ; 2)$ . Déterminer l'ensemble des points  $M$  tels que les trois points  $M, M'$  et  $P$  soient alignés.