## ∽ Baccalauréat C Aix-Marseille juin 1976 ∾

EXERCICE 1 points

- **1.** Déterminer suivant les valeurs de  $n (n \in \mathbb{N})$ , le reste de la division de  $4^n$  par 7.
- **2.** Déterminer suivant les valeurs de  $n (n \in \mathbb{N})$ , le reste de la division de

$$A = 851^{3n} + 851^{2n} + 851^n + 2$$
 par 7.

**3.** On considère le nombre B qui dans le système à base quatre s'écrit :

$$B = 2103211$$

Déterminer dans le système décimal, le reste de la division du nombre B par 7.

EXERCICE 2 points

Soit f la fonction de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  telle que

$$f(x) = \frac{e^x}{e^x - 1}$$

Étudier les variations de f et construire sa représentation graphique  $(\mathscr{C})$  dans un repère orthonormé. Montrer que  $(\mathscr{C})$  admet un centre de symétrie. x étant un réel strictement négatif, déterminer

$$\int_{-1}^{x} \frac{\mathrm{e}^{t}}{\mathrm{e}^{t} - 1} \, \mathrm{d}t$$

et étudier sa limite pour x tendant vers  $-\infty$ .

PROBLÈME points

Le plan affine euclidien (P) est rapporté à un repère orthonormé  $(O, \overrightarrow{\iota}, \overrightarrow{J})$ .

## Partie A

- 1. On considère la courbe (H) d'équation :  $x^2 2y^2 = 1$  (1). Quelle est la nature de cette courbe ? Déterminer ses sommets, ses asymptotes et la dessiner.
- **2.** On considère dans le plan (P) le mouvement du point M(x; y) tel que

$$\begin{cases} x = \frac{1}{\cos(2t)} \\ y = \frac{1}{2\sqrt{2}} \operatorname{tg}(2t) \end{cases} \text{ où } t \in \left[0; \frac{\pi}{4}\right[$$

- a. Montrer que la trajectoire (T) est une partie de (H) que l'on précisera.
- **b.** Déterminer les composantes du vecteur vitesse  $\overrightarrow{textV}$  et du vecteur accélération  $\overrightarrow{\Gamma}$  dans la base  $(\overrightarrow{\iota}, \overrightarrow{J})$ . Vérifier que le mouvement est accéléré, c'est-à-dire que la fonction  $t \longmapsto \|\overrightarrow{V(t)}\|$  est croissante.

## Partie B

Baccalauréat C A. P. M. E. P.

On appelle E l'ensemble des applications affines F de (P) dans (P) telles que F(O) = O et F(H) = H cette dernière condition exprimant que la courbe (H) est globalement invariante par F.

On appelle f l'application linéaire associée à F de matrice  $\begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$  dans. la base  $\begin{pmatrix} \overrightarrow{\iota}, \overrightarrow{J} \end{pmatrix}$ .

- **1. a.** Quelle peut-être, par une application affine non bijective, l'image du plan (P) ? En déduire que tout élément de E est une bijection.
  - **b.** Montrer que (E, ∘) est un groupe.
- **2.** Soit M(x; y) et M'(x'; y') tels que M' = F(M). On aura

$$\begin{cases} x' = ax + cy \\ y' = bx + dy \end{cases}$$

Sachant que  $F \in E$  si et seulement si  $F^{-1} \in E$ , écrire l'équation de  $F^{-1}(H)$  en fonction de (a, b, c, d).

En déduire que

$$F^{-1}(H) = H \iff \begin{cases} a^2 - 2b^2 &= 1\\ c^2 - 2d^2 &= -2\\ ac - 2bd &= 0 \end{cases}$$

On pourra utiliser pour cela les points A(1; 0), B( $\sqrt{3}$ ; 1), C( $-\sqrt{3}$ ; 1), points qui appartiennent à la courbe (H).

**3.** En déduire que F est élément de E si et seulement si la matrice de f est de la forme  $\begin{pmatrix} a & 2\epsilon b \\ b & \epsilon a \end{pmatrix}$  avec  $\epsilon \in \{-1; +1\}$  et  $a^2 - 2b^2 = 1$ .

## Partie C

Soit E' le sous-ensemble des applications F de E telles que  $\epsilon = +1$ .

- **1.** Montrer que E' est stable pour  $\circ$ .
- **2.** Soit (*L*) l'ensemble des points M(x; y) tels que

$$x^2 - 2y^2 = 1$$
 avec  $(x; y) \in \mathbb{N}^2$ 

Vérifier que  $M_0(1; 0)$  et  $M_1(3; 2)$  appartiennent à (L).

Soit  $F_1$  l'application affine de E' telle que a = 3 et b = 2.

On considère la suite des points  $M_n(x_n; y_n)$ ,  $n \in \mathbb{N}$ , telle que :

$$x_0 = 1$$
 ;  $y_0 = 0$  ;  $M_{n+1} = F_1(M_n)$ 

Montrer que  $M_n = F_1^n(M_0)$  où  $F_1^2 = F_1 \circ F_1$  et  $F_1^n = F_1^{n-1} \circ F_1$ . Vérifier que  $M_n$  est un élément de (L).

3. Établir par récurrence que

$$(3+2\sqrt{2})^n = x_n + y_n\sqrt{2}$$
  
 $(3-2\sqrt{2})^n = x_n - y_n\sqrt{2}$ 

quel que soit n élément de  $\mathbb{N}$ .

En déduire  $x_n$  et  $y_n$  en fonction de n.

Baccalauréat C A. P. M. E. P.

**4.** On appelle (T) l'ensemble des points M(x ; y) de (H) pour lesquels x et y appartiennent à  $\mathbb{R}_+$  et, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , on appelle  $A_n$  l'ensemble défini par :

$$A_n = \{M/M \in (T), x_n \leqslant x < x_{n+1}\}$$

Montrer que  $A_{n+1}$  est l'image par  $F_1$  de  $A_n$ . En déduire que

$$M \in A_n \Rightarrow \left[F_1^{-1}\right]^n (M) \in A_0$$

Montrer que  $M \in (L) \cap A_{n+1} \Rightarrow F_1^{-1}(M) \in (L)$ . En déduire que tout point de (L) est un élément de la suite  $(M_n)$ .

Aix-Marseille 3 juin 1976