

## ♣ Baccalauréat C Besançon septembre 1980 ♣

### EXERCICE 1

$n$  désigne un entier naturel fixé supérieur ou égal à 2.

1. Soit  $f$  l'application définie par

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \quad f(s) = (1 + s)^n.$$

Exprimer  $f(s)$  en utilisant le développement du binôme de Newton. En déduire la valeur de la somme

$$\sum_{k=0}^n C_n^k$$

2.  $\alpha$  désignant un réel fixé, on pose, pour tout entier  $k$  appartenant à  $\{0, 1, 2, \dots, n\}$ ,  $p_k = \alpha C_n^k$ .

Déterminer  $\alpha$  pour que les  $p_k$  définissent une loi de probabilité de la variable aléatoire  $X$  dont les valeurs sont  $0, 1, 2, \dots, n$  telle que, pour tout  $k$ ,  $p(X = k) = p_k$ . Cette valeur sera prise dans la suite de l'exercice.

3. On considère l'application

$$g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(s) = \sum_{k=0}^n p_k s^k.$$

Comparer l'espérance mathématique  $E(X)$  de la variable aléatoire  $X$  et le nombre dérivé de la fonction  $g$  au point 1.

Trouver pour tout  $s$  réel une expression simple de  $g(s)$ , puis de  $g'(s)$ . En déduire la valeur numérique de  $E(X)$ .

### EXERCICE 2

$P$  est un plan affine euclidien rapporté au repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ . Un point  $M$  est mobile dans  $P$  et sa position à l'instant  $t$  est donnée par ses coordonnées

$$\begin{cases} x = e^t \\ y = (1+t)e^{-t} \end{cases} \quad \text{où } t \text{ décrit } \mathbb{R}.$$

On prendra pour  $e$  la valeur approchée 2,7.

1. Soit  $C$  la trajectoire de  $M$ ; former l'équation de  $C$  sous la forme  $y = f(x)$ , et construire  $C$  (l'unité sera représentée par 5 cm).
2. Déterminer le vecteur vitesse  $\vec{V}(t)$  et le vecteur accélération  $\vec{\Gamma}(t)$  de  $M$  à l'instant  $t$ . Montrer que, de  $t_1 = 0$  à  $t_2 = 1$  le mouvement est accéléré.  
À quel instant,  $\vec{V}(t)$  et  $\vec{\Gamma}(t)$  sont-ils colinéaires? Quelle est alors la position de  $M$ ?

### PROBLÈME

$E$  désigne un espace vectoriel réel euclidien de dimension 3 rapporté à une base orthonormée  $\mathcal{B} = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ .

$\mathcal{L}$  désigne l'espace vectoriel des endomorphismes de  $E$ .

### Partie A

Soit  $P$  le plan vectoriel qui a pour équation  $x + 2y + 3z = 0$ .

1.  $p$  désignant la projection vectorielle orthogonale de  $E$  sur  $P$ , écrire en fonction des coordonnées  $(x, y, z)$  d'un vecteur  $\vec{V}$  les coordonnées  $(x', y', z')$  du vecteur  $\vec{V}' = p(\vec{V})$ .
2. On considère l'application  $q$  de  $E$  dans  $E$  définie par

$$\vec{V} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}, \quad \vec{V}_1 = q(\vec{V}) = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k}.$$

avec

$$\begin{cases} x_1 &= \frac{1}{14}(x + 2y + 3z), \\ y_1 &= \frac{1}{7}(x + 2y + 3z) \\ z_1 &= \frac{3}{14}(x + 2y + 3z), \end{cases}$$

Montrer que  $q$  est une projection vectorielle que l'on définira par son image et son noyau.

3. Identifier les endomorphismes  $p + q$ ,  $p \circ q$ ,  $q \circ p$ .

### Partie B

On considère l'ensemble  $A$  des endomorphismes  $ap + bq$  où  $(a, b)$  décrit  $\mathbb{R}^2$ .

1. Montrer que  $A$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{L}$ ; quelle en est la dimension?
2. Déterminer noyau et image de  $ap + bq$ , selon les valeurs de  $a$  et  $b$ .
3. Montrer que les homothéties vectorielles appartiennent à  $A$ .
4. Montrer que la composée de deux éléments de  $A$  est un élément de  $A$ ; en déduire que  $(A, +, \circ)$  est un anneau commutatif unitaire.
5. Montrer que  $A$  contient quatre projections vectorielles seulement.
6. Quels sont les éléments involutifs de  $A$ ?

N.B. - La partie B peut se traiter sans utiliser les expressions analytiques de  $p$  et de  $q$ .