

## ∞ Baccalauréat C Polynésie française juin 1980 ∞

### EXERCICE 1

Soit la fonction  $f$  numérique réelle de variable réelle définie par

$$x \neq 0, \quad f(x) = \frac{x-1}{x}e^x \quad \text{et } f(0) = 0.$$

1. Donner le domaine de définition  $D$  de  $f$  et étudier les limites de  $f$  aux bornes des intervalles définissant  $D$ .  
Étudier la continuité de  $f$  pour  $x = 0$ .
2. Étudier le sens de variation de  $f$ .  
Représenter graphiquement  $f$  dans un plan de repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ .
3. Calculer en fonction de  $e$  une mesure de l'aire de la surface délimitée par la représentation graphique  $(\mathcal{C})$  de  $f$  et par les droites d'équations

$$y = 0, \quad x = \frac{1}{2}, \quad x = 2.$$

On pourra chercher une primitive de  $x \mapsto e^{\frac{1}{x}}$  par une intégration par parties.

### EXERCICE 2

1. a. Chercher le polynôme  $P(x)$  à coefficients dans  $\mathbb{N}$  de degré 2 tel que pour tout élément  $x$  de  $\mathbb{N}$  l'égalité suivante soit vraie

$$x(x+1)(x+2)(x+3) + 1 = P(x).$$

- b. En déduire pour  $x > 3$  l'écriture en base  $x$  du nombre entier naturel dont le carré est

$$A = 10 \times 11 \times 12 \times 13 + 1.$$

Tout nombre surmonté d'une barre est écrit dans la base  $x$ .

2. Écrire en base  $x$  (où  $x > 3$ ) le carré de  $\overline{11}$ , le cube de  $\overline{11}$ .
3. Quels sont les diviseurs du nombre  $B = \overline{1320}$  dans n'importe quelle base  $x$  où  $x$  est supérieur strictement à 3?
4. Vérifier que pour  $x = 3$  le nombre  $\overline{111}$  est divisible par 13. En déduire quelles sont toutes les bases  $x$  de  $\mathbb{N} - \{0, 1\}$  pour lesquelles le nombre  $\overline{111}$  est divisible par 13.

### PROBLÈME

Soit  $E$  un espace affine de dimension 3, de repère  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  où  $O$  désigne un point de  $E$  et  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  une base de l'espace vectoriel sur  $\mathbb{R}$  associé à  $E$ , noté  $(\mathcal{E}, +, \cdot)$ . On définit l'application affine  $f$  de  $E$  vers  $E$  qui à tout point  $M$  de coordonnées  $(x; y; z)$  par rapport à  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  associe le point  $M'$  de coordonnées  $(x'; y'; z')$  par rapport à  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  de telle sorte que

$$\begin{cases} x' &= x + 6y + 3z + 12 \\ y' &= -3x - 8y - 3z - 15 \\ z' &= 6x + 12y + 4z + 18. \end{cases}$$

On note  $\varphi$  l'endomorphisme associé à  $f$ .

## Partie A

1. Montrer qu'il existe une droite vectorielle  $\mathcal{D}$  de  $\mathcal{E}$  dont on déterminera une base  $(\vec{i}_1)$  et un plan vectoriel  $\mathcal{G}$  de  $\mathcal{E}$  dont on déterminera une base  $(\vec{j}_1, \vec{k}_1)$ ,  $\mathcal{D}$  et  $\mathcal{G}$  définis par

$$\mathcal{D} = \left\{ \vec{v} \in \mathcal{E} / \exists k_1 \in \mathbb{R}^* \left( \exists \vec{v} \in \mathcal{D}, \quad \varphi(\vec{v}) = k_1 \vec{v} \right) \right\}$$

$$\mathcal{G} = \left\{ \vec{v} \in \mathcal{E} / \exists k_2 \in \mathbb{R}^* \left( \exists \vec{v} \in \mathcal{G}, \quad \varphi(\vec{v}) = k_2 \vec{v} \right) \right\}$$

où  $k_1$  et  $k_2$  sont à déterminer et on vérifiera que  $\mathcal{D}$  et  $\mathcal{G}$  sont deux sous-espaces supplémentaires dans  $\mathcal{E}$ . On prendra dans la suite  $\vec{i}_1$  de coordonnées  $(1; -1; 2)$ ,  $\vec{j}_1$  de coordonnées  $(-2; 1; 0)$  et  $\vec{k}_1$  de coordonnées  $(1; 0; -1)$ .

2. Préciser la nature de la restriction de  $\varphi$  à  $\mathcal{D}$  et la nature de la restriction de  $\varphi$  à  $\mathcal{G}$ .

Exprimer analytiquement  $\varphi$  dans la base  $(\vec{i}_1, \vec{j}_1, \vec{k}_1)$  de  $\mathcal{E}$  et préciser si  $\varphi$  est un isomorphisme de  $\mathcal{E}$ .

Conclure alors si  $f$  est bijectif ou non.

3. Montrer qu'il existe un point A de coordonnées  $(x; y; 0)$  invariant par  $f$ . De tout ce qui précède déduire :

- l'ensemble (I) des points invariants par  $f$ ;
- les variétés de E pour lesquelles la restriction de  $f$  à ces variétés est une homothétie de rapport  $-2$ ;
- une construction géométrique de l'image de tout point  $M$  par  $f$ , dans le plan contenant I et  $M$ .

## Partie B

On suppose dans toute cette partie que E est affine euclidien et que la base  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  est orthonormée directe.

1. La droite vectorielle  $\mathcal{D}$  est-elle orthogonale au plan vectoriel  $\mathcal{G}$ ?

Montrer qu'il existe une droite vectorielle  $\vec{\Delta}$  de  $\mathcal{G}$  orthogonale à  $\mathcal{D}$  que l'on déterminera par un vecteur directeur  $\vec{s}$  de norme égale à 1.

On appelle  $\Delta$  la droite contenant le point A et de vecteur directeur  $\vec{s}$ .

On appelle  $\vec{r}$  un vecteur unitaire de la droite (I).

2. Montrer que le plan P contenant (I) et ( $\Delta$ ) est stable par  $f$ . On appelle  $g$  la restriction de l'application  $f$  au plan P, et on repère ce plan P par rapport au repère orthonormé  $(A, \vec{r}, \vec{s})$ .

Préciser la matrice de  $\varphi'$  dans la base  $(\vec{r}, \vec{s})$ ,  $\varphi'$  désignant l'endomorphisme associé à  $g$ .

On note  $(\alpha; \beta)$  les coordonnées d'un point  $M$  dans le repère  $(A, \vec{r}, \vec{s})$ . D'autre part, si l'on note  $z$  l'affixe d'un point  $M$  du plan complexe  $(A, \vec{r}, \vec{s})$  associé à P, quelle est alors l'affixe  $z'$  de  $g(M)$  en fonction de  $z$  et de  $\bar{z}$  ( $\bar{z}$  désignant le conjugué de  $z$ ).

3. a. Déterminer dans le plan P l'ensemble (K) des points  $M$  de P tels que les vecteurs  $\vec{AM}$  et  $\vec{AM}'$  soient orthogonaux ( $M'$  désignant  $g(M)$ )?

Préciser alors l'ensemble  $(K') = g(K)$ .

- b. Étudier l'image ( $\mathcal{H}'$ ) par  $g$  d'une hyperbole  $\mathcal{H}$  du plan ( $\Gamma$ ) ayant pour asymptotes les deux droites d'équations

$$\alpha = \beta\sqrt{2} \quad \text{et} \quad \alpha = -\beta\sqrt{2}.$$

dans le repère  $(A, \vec{r}, \vec{s})$ .