Corrigé du sujet 1 du Concours Mathématiques et Physique, Physique et Chimie, Biologie et Géologie & Technologie
Epreuve informatique

EXERCICE1 (3 points)

1) (0,25 point)

```
> restart;
> f:=x->2*int(exp(-t^2),t=0..x)/sqrt(Pi);
```

2) (0,5 point)

```
> paire := evalb(f(-x)=f(x)):impaire :=evalb(f(-x)=-f(x)):
if paire then print (`f est paire`) elif impaire then print
(`f est impaire`) else print(`f est sans parite`); fi;

#ou encore
>if f(-x)=f(x) then print (`f est paire`) elif f(-x)=-f(x)
then print (`f est impaire`) else print(`f est sans parite`);
fi;
```

3) (0,25 point)

```
> L:=limit(f(x),x=infinity);
```


4) (0,25 point)

```
> g:=D(f);
```

5) (0,5 point)

```
> DV:=series(f(x),x=0,10);#ou encore DV:=taylor(f(x),x=0,10);
```

6) (0,25 point)

```
> DA:=asympt(f(x),x);
```

7) (0,5 point)

```
> H:=sqrt(Pi)/2*exp(x^2)*f(x);

> h:=unapply(H,x);
```

8) (0,5 point)

```
> h1:=D(h);

> z:=simplify(h1(x)-2*x*h(x)):

> evalb(z=1);
```

EXERCICE2 **(4 points)**

```
> restart:
```

```
> with(linalg):
Warning, the protected names norm and trace have been
redefined and unprotected
```

1) (0,25 point)

```
> A:=matrix(3,3,[0,2,2,-2,5,3,2,-4,-2]);
#ou bien > A:=matrix([[0,2,2],[-2,5,3],[2,-4,-2]]);
```

2) (0,25 point)

```
> DT:=det(A);
```

3) (0,25 point)

```
> NOY:=kernel(A);
```

4) (0,25 point)

```
> IM:=colspace(A);
```

5) (0,25 point)

```
> POL:=charpoly(A,lambda);
```

6) (0,25 point)

```
> VALP1:=solve(POL=0,lambda):# ou bien
VALP1:=solve(POL=0):# ou bien
VALP1:=solve(POL);
```

7) (0,25 point)

```
> VALP2:=eigenvals(A);
```

8) (0,5 point)

```
> VECTP:=eigenvectors(A):# ou bien VECTP:=eigenvects(A);
```

C'est une séquence de liste dont le nombre est égal au nombre de valeurs propres. Chacune de ces listes est constituée de trois termes. Le premier est la valeur propre, le second est la multiplicité associée à cette valeur propre, et le troisième est un ensemble constitué par un ou plusieurs vecteurs propres associés à cette valeur propre.

9) (0,5 point)

```
> V1:=op( op(1,[VECTP ] )[3] );
> V2:=op( op(2,[VECTP ] )[3] );
> V3:=op( op(3,[VECTP ] )[3] );
```

```
#ou bien V1:=op(op(3,VECTP[1]));
V2:=op(op(3,VECTP[2]));V3:=op(op(3,VECTP[3]));
```

10) (0,25 point)

```
> P:=concat(V1,V2,V3); #ou bien
>P:=transpose(matrix([eval(V1),eval(V2),eval(V3)]));#ou bien
> P:=transpose(matrix([V1,V2,V3]));#ou P1:=augment(V1,V2,V3);
```

11) (0,25 point)

```
> INVP:=inverse(P);# ou bien INVP:=evalm(P^(-1));
```

12) (0,25 point)

```
> d:=diag(VALP1); #ou bien d:=diag(VALP2);
```

13) (0,25 point)

```
> dn:=map(x->x^n,d);
```

14) (0,25 point)

```
> An :=multiply(P,dn,INVP):# ou bien
>An :=evalm(P&*dn&*INVP):# ou bien
>An:=evalm(P&*dn&*P^(-1));
```

PROBLEME

PARTIE A (7 points)

1) (0,5 point)

```
FONCTION f (x : REEL) : REEL
DEBUT
        f ← tan(x) – x  { ou encore Retourner(tan(x)-x)  }
FIN
```

2) (0,5 point)

```
FONCTION  fprime (x : REEL) : REEL
CONSTANTE
        h=0.001
DEBUT
        fprime ← ( f(x+h)-f(x-h) ) / ( 2*h ) {ou encore Retourner(  ( f(x+h)-f(x-h) ) / ( 2*h ) )}
FIN
```

3) (1,5 points)

Variante1

```
PROCEDURE dicho(a,b,eps :  REEL ; kmax : ENTIER ;
                        VAR xn : REEL ; VAR nb : ENTIER, VAR ibf : ENTIER)
VARIABLE   sa,sb : REEL
DEBUT
        nb ← 0    sa ← a    sb ← b
        REPETER
                nb ← nb+1
                xn  ← (sa+sb)/2
                SI  f(sa)*f(xn)<0 ALORS sb ← xn   SINON  SI f(sa)*f(xn)>0  sa ← xn  FINSI
                FINSI
        JUSQU'A (ABS(f(xn)<=eps) OU (nb>=kmax)
        SI (nb>=kmax)          ALORS  ibf ← 1
```

```
                    SINON  ibf ← 0
        FINSI
FIN
```

Variante2

```
PROCEDURE dicho(a,b,eps :  REEL ; kmax : ENTIER ;
                    VAR xn : REEL ; VAR nb : ENTIER, VAR ibf : ENTIER)
VARIABLE  sa,sb : REEL
DEBUT
        nb ← 1          sa ← a    sb ← b
        ibf ← -1
        TANTQUE  (ibf = -1) FAIRE
                xn  ← (sa+sb)/2
                SI  f(sa)*f(xn)<0 ALORS sb ← xn SINON SI f(sa)*f(xn)>0  sa ← xn  FINSI
                FINSI
                SI (ABS(f(xn)<=eps)
                        ALORS       ibf ← 0
                        SINON       SI nb=kmax
                                        ALORS ibf ← 1
                                        SINON nb ← nb+1
                                    FINSI
                FINSI
        FINTANTQUE
FIN
```

4) (1,5 points)

Variante1

```
PROCEDURE newton(a,b,eps :  REEL ; kmax : ENTIER ;
                    VAR xn : REEL ; VAR nb : ENTIER, VAR ibf : ENTIER)
VARIABLE
        x0 ,erreur: REEL
DEBUT
        x0  ← (a+b)/2
        nb ← 0
        REPETER
                nb ← nb+1
                SI fprime(x0) <>0 ALORS   xn  ← x0 –f(x0)/fprime(x0)
                                          erreur ← ABS(xn-x0)
                                          x0 ← xn
                SINON nb ← kmax+1
                FINSI
        JUSQU'A (erreur <= eps) OU (nb>=kmax)
        SI (nb>=kmax)       ALORS       ibf ← 1
                            SINON       ibf ← 0
        FINSI
FIN
```

Variante2

```
PROCEDURE newton(a,b,eps :  REEL ; kmax : ENTIER ;
                    VAR xn : REEL ; VAR nb : ENTIER, VAR ibf : ENTIER)
```

```
VARIABLE
        x0 ,erreur: REEL
DEBUT
        x0 ← (a+b)/2
        nb ← 0
        ibf ← -1
        TANTQUE (ibf = -1) FAIRE
                SI fprime(x0)=0 OU (nb=kmax) ALORS ibf ← 1
                SINON
                        nb ← nb+1
                        xn ← x0 –f(x0)/fprime(x0)
                        erreur ← ABS(xn-x0)
                        x0 ← xn
                        SI erreur <=eps ALORS ibf ← 0 FINSI
                FINSI
        FINTANTQUE
FIN
```

5) (1,5 points)

a) (0,25 point)

```
FONCTION g (x : REEL) : REEL
DEBUT
        g ← x + f(x)  {  ou encore Retourner(x + f(x))  }
FIN
```

b) (0,25 point)

```
FONCTION gprime (x : REEL) : REEL
CONSTANTE
        h=0.001
DEBUT
        gprime← (g(x+h)-g(x-h)) / ( 2*h ) {ou encore Retourner(  ( g(x+h)-g(x-h) ) / ( 2*h ) )}
FIN
```

(1,0 point)

Variante1

```
PROCEDURE success(a,b,eps :  REEL ; kmax : ENTIER ;
                        VAR xn : REEL ; VAR nb : ENTIER, VAR ibf : ENTIER)
VARIABLE
        x0 ,erreur: REEL
DEBUT
        x0 ← (a+b)/2
        nb ← 0
        REPETER
                SI ABS((gprime(x0))<1  ALORS
                        nb ← nb+1
                        xn ← g(x0)
                        erreur ← ABS(xn-x0)
                        x0 ← xn
                SINON nb ← kmax
```

```
            FINSI
        JUSQU'A (erreur <= eps) OU (nb>=kmax)
        SI (nb>=kmax)        ALORS        ibf ← 1
                        SINON        ibf ← 0
        FINSI
FIN
```

Variante2

```
PROCEDURE success (a,b,eps :  REEL ; kmax : ENTIER ;
                        VAR xn : REEL ; VAR nb : ENTIER, VAR ibf : ENTIER)
VARIABLE
        x0 ,erreur: REEL
DEBUT
        x0  ← (a+b)/2
        nb ← 0
        ibf ← -1
        TANTQUE  (ibf = -1) FAIRE
                SI ABS((gprime(x0))>=1  OU (nb=kmax) ALORS ibf ← 1
                SINON
                        nb ← nb+1
                        xn  ← g(x0)
                        erreur ← ABS(xn-x0)
                        x0 ← xn
                        SI erreur <=eps ALORS ibf ← 0  FINSI
                FINSI
        FINTANTQUE
FIN
```

6) (1,5 points)

Variante1

```
PROCEDURE falsi(a,b, eps :  REEL ; kmax : ENTIER ;
                        VAR xn : REEL ; VAR nb : ENTIER, VAR ibf : ENTIER)
VARIABLE   sa,sb : REEL
DEBUT
        nb ← 0        sa ← a    sb ← b
        REPETER
                nb ← nb+1
                SI sa<>sb ALORS
                        xn  ← (sa*f(sb)-sb*f(sa))/(f(sb)-f(sa))
                        SI  f(sa)*f(xn)<0 ALORS sb ← xn SINON sa ← xn FINSI
                SINON  nb ← kmax
                FINSI
        JUSQU'A (ABS(f(xn)<=eps) OU (nb>=kmax)
        SI (nb>=kmax)        ALORS        ibf ← 1
                        SINON        ibf ← 0
        FINSI
FIN
```

Variante2

```
PROCEDURE falsi(a,b,eps :  REEL ; kmax : ENTIER ;
                        VAR xn : REEL ; VAR nb, ibf : ENTIER)
VARIABLE  sa,sb : REEL
DEBUT
        nb ← 1          sa ← a    sb ← b
        ibf ← -1
        TANTQUE  (ibf = -1) FAIRE
                SI sa<>sb ALORS
                        xn  ← (sa*f(sb)-sb*f(sa))/(f(sb)-f(sa))
                        SI  f(sa)*f(xn)<0 ALORS sb ← xn SINON sa ← xn FINSI
                SINON  nb ← kmax
                FINSI
                SI (ABS(f(xn)<=eps)
                        ALORS         ibf ← 0
                        SINON         SI nb>=kmax
                                              ALORS ibf ← 1
                                              SINON nb ← nb+1
                                      FINSI
                FINSI
        FINTANTQUE
FIN
```

PARTIE B (6 points)

7) (2 points)

```
> recherche := proc(a ::numeric, b::numeric, eps::numeric, kmax::posint)
> local i,j, tab1,tab2,tab3,tab4,TAB:
> TAB:=matrix(4,4):
> tab1:= falsi (a, b, eps, kmax)  :
> tab2:= newton (a, b, eps, kmax):
> tab3:= success (a, b, eps, kmax)  :
> tab4:= dicho (a, b, eps, kmax) :
> for i to 4 do
> TAB[i,1] :=i
> od:
> for j to 3 do
> TAB[1,j+1]:=tab1[j]:
> TAB[2,j+1]:=tab2[j]:
> TAB[3,j+1]:=tab3[j]:
> TAB[4,j+1]:=tab4[j]:
> od:
> RETURN(eval(TAB)):
> end:
```

8) (2,5 points)

Variante1

Version1

```
>organisation:=proc(TAB::matrix, nl::posint)
> local i, k, li:
```

Version2

```
>organisation:=proc(TAB::matrix)
> local i, k, n, li: with(linalg):
```

```
> li:=0:
> for i to n do
>   for k from i to n while TAB[k,4]=1 do od:
>   if k<=n then TAB:=swaprow(TAB,i,k): li:=li+1: fi:
> od:
> for i to li-1 do
>   for k from i+1 to li  while TAB[k,2]>TAB[i,2] do od:
>   if k<=n then TAB:=swaprow(TAB,i,k)  fi:
> od:
> end:
```

```
> n:=rowdim(TAB): li:=0:
> for i to n do
```

Variante2

```
> with(linalg):
>organisation:= proc(TAB ::matrix, nl::posint)  # même chose pour l'entête de la variante2
>local i, j ,n, z, p min :
> i:=1:
>n:=nl: #nombre total de lignes
>while i<n do
    #avancer jusqu'a une ligne "suivante" dont ibf=0
    while i<n and TAB[i,4]= 0 do
    i:= i+1:
    od:
    #reculer jusqu'a une ligne "suivante" dont ibf=1
    while ( TAB[n,4]=1 and i< n) do
    n:=n-1:
    od:
    #permutation
    if i<n  then
        TAB:=swaprow(TAB, n , i):
        i:=i+1:
        n:=n-1:
    fi :
od:

# calcul du nombre de lignes dont ibf=0
z:=0: i:=1:
while i<=n1 and TAB[i,4]=0 do
z:=i:
i:=i+1:
od:
#tri
p:=1:
while p<z do
    #recherche max
    min:=TAB[p,2]:
    j:=p:
    for i from p+1 to z do
        if TAB[i,2] < min then min:=TAB[i,2]:
        j:=i:
        fi:
```

```
    od:
if  j=p then
     p:=p+1
else
    TAB:=swaprow(TAB, p , j):
    p:=p+1:
fi:
od:
eval(TAB):
end:
```

9) (1,5 points)

```
TAB:=recherche(a, b, eps, kmax) ;
TAB:=organisation(TAB,4); #ou organisation(TAB);
if TAB[1,4]=1 then
    print(`aucune méthode n'a donné de résultat`):
else
    print(`la méthode faisant le minimum d'itérations est ` , TAB[1,1] , `le résultat est` ,
TAB[1,3] ):
fi:
```